S. YAMAMOTO OSAKA

English abstract Cited Reference 1:

PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number :

2000-088584

G01C 21/00

(43)Date of publication of application: 31.03.2000

(51)Int.Cl.

G08G 1/0969

G09B 29/00

G09B 29/10

(21)Application number: 10-261850

16.09.1998

As a second resident to the second resident t DENSO CORP (71)Applicant:

TOYOTA MOTOR CORP

AISIN AW OO LTD

FUJITSU TEN LTD MATSUSHITA ELECTRIC IND CO LTD

(22)Date of filing:

(72)Inventor:

TSURUMI TOSHIYA FUKUKURA HISANOBU

KIMURA MASAYUKI SHIBATA YUMI

OKADA TAKAD KO DENMEI

(54) NAVIGATOR FOR VEHICLES

(57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To appropriately set a route covering areas the user desires in a navigator for vehicles which guides along a route to a determined dastination. SOLUTION: The user designates a desired area to pass on a map along a route to a determined destination, operates to display an expanded map of the designated area and sets a pass area 11 on the expanded map. The pass area 11 can be corrected by touching switches 12a-12d, 13-15. When a 'route re-research' is touched, a route from a departure point to the designation is set again so as to involve a road passing in the determined pass area as a part of the route.



Cited Reference 1:

(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報 (A)

(11)特許出願公開發号 特期2000-88594 (P2000-88594A)

(43)公開日 平成12年9月31日(2000.3.31)

(51) Int.Cl.		識別配号	F 1			テーマコート*(参考)	
G01C	21/00		G01C	21/00	G	2 C 0 3 2	
G 0 8 G	1/0969		G 0 8 G	1/0969		2 F 0 2 B	
G09B	29/00		G09B	29/00	A	5H180	
	99/10			20/10	Δ		

等を請求 未請求 請求項の数4 OL (金 5 頁)

		A-A-1	
(21) 出順番号	特膜平10-261850	(71)出题人	000004260
			株式会社デンソー
(22)出版日	平成10年9月16日(1998,9,16)		愛知県刈谷市昭和町1丁目1番地
	7,000-7,000-1	(71) 出網人	000003207
			トヨタ自助車株式会社
		1	提知原基田市トロタ町1番地
		(71) 出慰人	000100768
			アイシン・エイ・ダブリュ株式会社
		1	學知果安城市顯井町高根10番地
		(74)代理人	100100022
			弁理士 伊藤 洋二 (外1名)
		1	

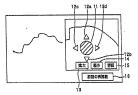
最終質に続く

(54) [発明の名称] 車両用ナビゲーション設置

(57) 【要約】

【腺題】 設定された目的地への経路に従って経路誘導 を行う率両用ナビゲーション装置において、ユーザーが 望む傾城を逃逃する経路を適切に設定できるようにす

「解決申録」 設定された目的地への経路に対し地図上 でユーザーが通過したい領域を指定し、その資産された 構築の拡大地域を表示させるとともどもが大大地で ・ 第12 a~12 d、13 ~15 をラッチ操作すること によって修正することができる。そして、「経験の 第1 をラッチ操作すると、設定された過速関域内を通過 する道路を経路の一部として含むように出発地から目的 地へ経路を表現度する。



(2)

[焼炸精求の筋囲]

【請求項1】 地図を表示するとともに、設定された目 的地への経路に従って経路誘導を行う車両用ナビゲーシ sン装置において、

通過領域の設定を行う手段と、

前記設定された通過領域内の道路を経路の一部として含 わように前記目的地への経路を設定する手段とを備えた

ことを特徴とする車両用ナビゲーション装置。 【請求項2】 前記通過領域の数定を行う際、前記地図

する請求項1に記憶の東両用ナビゲーション装置。 【請求項3】 設定された目的地への経路を地図上に表 示するとともに、その経路に従って経路誘導を行う車両

用ナビゲーション装置において、 前記経路が表示された地図上に通過領域を表示させて通

過額域の設定を行う手段と、 前記設定された通過領域内の道路を経路の一部として含

むように前記目的地への経路を再設定する手段とを備え たことを特徴とする車両用ナビゲーション装置。 【請求項4】 前記通過領域を設定する際に、前記地図 20 を通る経路を設定することができる。

上に表示された前配通過領域を修正する手段を有するこ とを終後とする環境項1万平3のいずれか1つに記載の 車両用ナビゲーション装置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、設定された目的地 への経路に従って経路誘導を行う車両用ナビゲーション 装置に関する。

[00002]

ては、出発地から目的地への経路を設定し、その設定さ れた経路に従って経路誘導を行うようにしている。

[0003]

【発明が解決しようとする課題】しかしながら、上記し た装置においては、目的地への経路をダイクストラ法等 を用いた経路計算によって設定しているため、必ずしも 操作者(ユーザー)が意図する経路が設定されるとは限 らず、またその経路の修正も容易には行うことができな いという問題がある。

【0004】この場合、ユーザーが旅股等の経由地点を 40 る。 設定することにより、ユーザーが意図する経路を設定す ることもできるが、ユーザーがそのような経由地点でな く、ある領域を通過したいと思っている場合には、施設 等の経由地点を通ることによって適回りしてしまう可能 性があり、ユーザーの意図する経路が適切に設定されて いるとはいえない。

【0005】本発明は上記問題に鑑みたちので、ユーザ 一が望む領域を通過する経路を適切に設定できるように することを目的とする。

[00006]

物開2000-88594

【課題を解決するための手級】上配目的を達成するた め、輸車項1に配動の発明においては、通過領域の設定 を行い、この設定された通過循道内の道路を経路の一部 として含むように目的地への経路を設定するようにした ことを特徴としている。この発明によれば、通過領域を 用いて経路設定を行っているため、ユーザーが望む領域

【0007】この場合、請求項2に配載の発明のように 地図トに通過偏差を表示させて通過循道の設定を行うよ 上に通過領域を表示させて前記設定を行うことを特徴と 10 うにするとよい。翻求項3に記載の発明においては、設 定された経路が表示された地図上に通過領域を表示させ て通過領域の設定を行い、この設定された通過領域内の 道路を経路の一部として含むように目的地への経路を再 設定することを特徴としている。この発明によれば、設 定された経路に対し、ユーザーが望む領域を通過するよ

を通過する疑路を適切に設定することができる。

【0008】請求項4の記載の発明によれば、通過領域 を粉定する際に、 地関上に表示された通過組織を修正で きるようにしているから、正確に、ユーザーが望む領域

うに経路の修正を行うことができる。

[00009]

【発明の実施の形態】以下、本祭明を関に示す実施形態 について説明する。図1に革両用ナビゲーション装置の 全体構成を示す。車両用ナビゲーション装置は、GPS 受信機1、ジャイロ2、真波センサ3、地図データ騰取 装置4、操作スイッチ部5、リモコン6、リモコンセン サ7、制御装置8、外部メモリ9、表示装置10などか ら構成されている。

【0010】GPS受信機1は、人工衛星からの電波を 【従来の技術】従来、車両用ナビゲーション装置におい 30 受信して車両の現在地を示す信号を出力する。ジャイロ 2は、車両の進行方位に応じた信号を出力し、車速セン サ3は、東連に応じた信号を出力する。地図データ読取 装置4は、地図データを記憶するCDROM、DVD等 の地図データ記憶媒体から地図データを読み取る地図デ 一夕陸取手段を構成しており、制御装置8からの地図デ 一夕跳み取り指令に基づき、地図データ記憶媒体から地 図データを読み取って創御装置8に出力する。なお、地 図データ配像媒体に記憶されている地図データには、目 的地への路路の設定を行うに必要なデータが含まれてい

> 【0011】操作スイッチ部5は、ユーザーにより操作 され、その操作に応じてナビゲーションに必要な各種操 作信号を出力するもので、表示装置10の画面上で入力 機作を行うことができるタッチパネル、および表示装置 10の園面周辺に備えられたキー操作部などから構成さ れている。リモコン6は、ユーザーによる操作に応じた 操作信号を発信し、リモコンセンサ7は、リモコン6か らの操作信号を受信する。

【0012】制御裝置8は、マイクロコンピュータ等の 50 コンピュータ手段を含んで構成されており、上記した各

(3)

平股からの信号に基づいて、ナビゲーションに必要な各 種演算処理を実行する。具体的には、GPS受信機1か らの債長およびジャイロ2、車連センサ3からの信号に 基づいて車両の現在地を求め、また、地図データ競取装 置4に地図データ読み取り指令を出力し地図データ記憶 媒体から地図データを読み込んで、地図を表示装置10 に表示させる。また、この制御装置8は、目的地が設定 されると、目的地への経路を表示装置10に行わせて経 路誘導を行う。なお、上記した演算処理に必要な各種プ ログラムおよびデータは、外部メモリ9に記憶されてい 10

【0013】表示装置10は、車両のインストルメント パネル部に設けられ、直面の現在地を含む道路地図を表 示するとともに、経路案内時には上記した経路誘導表示 を行う。この表示装置10としては、液晶表示装置、C RT券示装備などを用いることができる。上記した構成 において、ユーザーが経路誘導を行うために目的途を設 定するなどの所定の操作を行うと、制御装置 B はダイク ストラ法等を用いた経路計算を行って出発地から目的地 への経路を設定し、その経路を図2に示すように表示装 20 礎10に表示させる。なお、図中のA点は出発地、B点 は目的地を示している。

【0014】この実施形態においては、ユーザーが望む 通過領域の指定を行って、設定された目的地への経路が 鉱正できるようになっている。以下、この目的地への経 路の修正について説明する。この修正を行うため、ユー ザーは、図2に示す、画面に表示された「通過領域の指 常! をタッチ操作する。制御装置8は、そのタッチ操作 を検出すると、図3に示す経路の修正処理を実行する。 理を行う (ステップ101)。この場合、図4に示すよ うに「渦渦したい領域を指示して下さい」のメッセージ を表示装置10に表示させる。そして、ユーザーが通過 したい領域 (例えば、図中に矢印で示すところ) をタッ 与操作すると、表示装置8は、図5に示すように、タッ チ操作された地点を中心とする所定領域の拡大地図を開 面の右側領域に表示させる。この拡大地図中において、 ハッチングで示した円領域11が通過領域を示してい

[0016]次に、通過領域を修正する処理を行う(ス 40 【図面の簡単な説明】 テップ102)。図5に示す拡大地図中には、通過領域 を修正するためのスイッチ部12a~12d、13~1 5が表示されており、これらのスイッチ部12a~12 13~15をタッチ操作することによって、通過額 城を修正することができる。例えば、通過領域の上下左 右に表示されたスイッチ部12 a~12 dを操作するこ とによって通過領域を上下左右に移動させることがで き、「拡大」、「縮小」のスイッチ部13、14を操作 することによって通過領域を拡大、縮小させることがで きる。また、「詳細」のスイッチ部15を操作すると、 50 図である。

図6に示す通過領域指定の設定を行う面面を表示装置1 のに表示させ、通過循域の詳細設定を行う。すなわち、 この図6に示す画面を用いて通過領域の範囲を設定する とともに、通過傾域内での優先道路を設定する。 【0017】以上の操作により、所望の適過領域の設定 が終了すると、ユーザーは図5中に示す「経路の再探 索」をタッテ操作する。制御装置 B は、そのタッチ操作 により再探索指示がなされたことを判定し(ステップ1 03)、目的地への経路を再設定する処理を実行する

(ステップ104)。この場合、上記処理により設定さ れた涌湯伽迦内を涌過する道路を経路の一部として含む ように出発地から目的地への経路計算を行って、目的地 への経路を再設定する。なお、通過領域内での優先道路 が設定されている場合には、その道路が優先して選択さ れるように経路計算を行う。

【0018】そして、再設定された経路を表示装置10 に表示させる (ステップ105)。この場合、図7に示 すように、拡大地図内に再設定された経路を一定時間表 示させ、その後、再設定された経路を図2に示すように 表示させる。この後、再設定された経路に従って経路誘 進が行われる。なお、再設定された経路についても再度 の修正を行う必要がある場合には、上記した操作により 再修正を行うことができる。

【0019】なお、上配した実施形態においては、通過 領域の設定を行って目的地への鑑路の修正を行うものを 示したが、修正ではなく目的地への経路を設定するため に造過領域の設定を行うようにしてもよい。すなわち、 目的地路路を設定する場合に目的地とともに通過領域を 設定し、通過領域を通過する道路を経路の一部として含 【0015】まず、表示地図上に通過領域を指定する処 30 むように目的地への経路を設定する。このようにすれ は、ユーザーが望む領域を通過する経路を最初から適切 に設定することができる。

【0020】また、通過領域の設定、修正を行う場合 に、タッチスイッチを用いた操作により行うものを示し たが、カーソルを用いた操作あるいはメニュー表示を用 いた操作によって行うようにしてもよい。また、地図上 に通過個域を雰呆させて通過領域の設定を行う以外に、 例えば市町村区、字、丁目等を推定することにより通過 傾域の設定を行うようにしてもよい。

【関1】本器明の一裏施形額に係る車両用ナビゲーショ ン装置の全体構成を示す図である。

【図2】 歓定された目的地への経路の表示例を示す図で 【図3】制御装置8による経路の修正処理を示すフロー

ティートである。 【図4】 通過領域を設定する場合に最初に表示されるメ

ッセージの表示例を示す図である。 【図5】通過領域を設定、修正する場合の表示例を示す

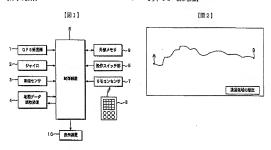
特階2000-88594

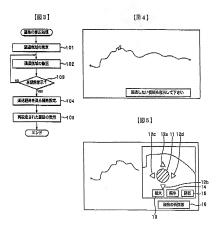
(4)

図である.

【図7】再股定された経路の表示例を示す図である。 【符号の説明】

【図 6】通過領域の詳細設定を行う場合の表示例を示す *1…GPS受信機、2…ジャイロ、3…車速センサ、4 …地図データ読取装置、5…操作スイッチ部、6…リモ コン、7…リモコンセンサ、8…制御装置、9…外部メ モリ、10…表示装置。





特開2000-88594

[2]6]

運過模様推定の設定 知識の知用 ₩**2** 2 Km 領域内の優先遊路 の有料規則 の関連 の規葉 ロフェリー 製定 中止 [図7]



フロントページの統合

(71)出願人 000237592

富士通テン株式会社

兵庫県神戸市兵庫区御所通1丁目2番28号 (71) 出願人 000005821

松下電器產業株式会社 大阪府門真市大字門真1006番地

(72)発明者 鶴見 俊也 爱知県刈谷市昭和町1 丁目1 番地 株 式会社デンソー内

(72)発明者 福倉 寿信 爱知県刈谷市昭和町1 丁目1 番地 株 式会社デンソー内

(72) 発明者 木村 雅之 受知県長田市トヨタ町1番地 トヨタ自動 直株式会社内

(72) 発明者 柴田 由美

愛知県岡崎市岡町原山6番地18 アイシ ン・エイ・ダブリニ株式会社内

(72) 発明者 岡田 貨幣 兵庫県神戸市兵庫区御所通1丁目2番28号

富士通テン株式会社内

(72) 裝明者 浩 傳明 特奈川県横浜市港北区網島東國丁目3番1

身 松下通信工業株式会社内 Fターム(参考) 2C032 HD07 HD16 HD24 HD29 2F029 AA02 AB01 AB07 AB09 AC01

> ACO2 ACO4 AC16 5H180 AA01 BB13 CC12 FF04 FF14

FF22 FF27 FF32